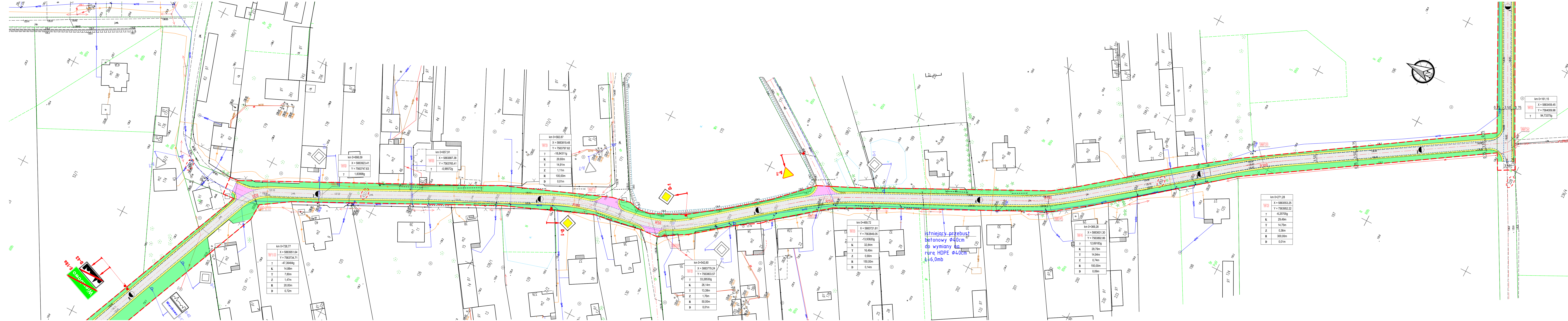


MAPA ZASADNICZA – arkusz 2		
Nazwa miejscowości	Wierzbowo	
Jednostka ewidencyjna	identyfikator	200707_2
Obiekt ewidencyjny	identyfikator	200707_2.0037
Układ współrzędnych	prostopadłych płaskich	2000/7
Skala mapy	wysokości	PL-EUFR2007
Data opracowania mapy	2023-01-12	
USŁUGI GEODEZYJNE I PROJEKTOWE Tomasz Grygalski 18-400 Łomża, ul. Ks. Janusza I 22/31 tel. 608 346 676 REGON 45066806 NIP 716-105-19-20		
/wykonawca prac geodezyjnych/		
/imię i nazwisko, nr upraw. zaw. kierownika prac geodezyjnych/		
Łomża, dnia 2023-01-12		

Oświadczam, że opłat techniczny zawierający rezultaty prac geodezyjnych w wyniku, których powstał niniejszy dokument uzyskał pozytywny wynik weryfikacji. Jestem świadomy odpowiedzialności za złożenie fałszywych oświadczeń.	
Identyfikator zgłoszenia prac geodezyjnych	6640.91.2023
Organ służby geodezyjnej, który otrzymał zgłoszenie	STAROSTA ŁOMŻYŃSKI
Nr oraz data pozytywnego protokołu weryfikacji	6640.91.2023.24579 z dnia 12.01.2023 r.
USŁUGI GEODEZYJNE I PROJEKTOWE Tomasz Grygalski 18-400 Łomża, ul. Ks. Janusza I 22/31 tel. 608 346 676 REGON 45066806 NIP 716-105-19-20	
GEODETA UPRAWNIONY Tomasz Grygalski 18-400 Łomża, ul. Ks. Janusza I 22/31 tel. 608 346 676 REGON 45066806 NIP 716-105-19-20	



**LEGENDA**  
Projektowane:  
Istniejące:

4-2 Projektowane oznakowanie pionowe

4-7 Istniejące oznakowanie pionowe

Jednostka projektująca: "D&M Projekt" P.P.W. Drogi i Mostów Leszek Chmielewski 07-410 Ostrołęka ul. J. Wybiękiego 20 kom. 608-338-877 NIP 758-146-34-54 Regon 550744766			
Inwestor: Wójt Gminy Śniadowo, ul. Ostrołęcka 11, 18-411 Śniadowo		Branża: Inż. Ruchu	
Nazwa obiektu: Droga gminna w msc Wierzbowo		Stadium: P.S.O.R.	
Lokalizacja: TEREN MIEJSCOWOŚCI WIERZBOWO GMINA ŚNIAĐOWO		Skala: 1:500	
Temat: Remont drogi gminnej w msc Wierzbowo, gmina Śniadowo		Data: 25.01.2023r.	
Nazwa rysunku: PLAN SYTUACYJNY OZNAKOWANIA		Rys nr: 2	Strona: 2
ZESPÓŁ PROJEKTOWY			
Funkcja	Imię i nazwisko	Nr uprawnień	Podpis
inżynier Projektant	ngr inż. Leszek Chmielewski	06764303 MAZ/BDMA2910	